



V A L V E

STETIGE Mischerantriebe

4.16

Anwendung

Die elektrischen Mischerantriebe der JOVENTA VALVE Baureihe sind für die Verstellung von hydraulischen Armaturen wie Mischer, Drosselklappen, Zwischenbauklappen und Kugelhahnen entwickelt worden.

Die Mischerantriebe sind so konzipiert, dass sie mittels Aufbausätzen auf verschiedene Armaturenfabrikate montiert werden können. Durch die universelle Kupplung zwischen Antrieb und Armatur sind einfache Applikationen möglich.

Geräte-Eigenschaften

- DC0(2)...10V Ansteuerung
- Lastunabhängige Laufzeit
- Steck-Schraubklemmen-Anschluss
- Drehrichtung wählbar
- Manuelle Verstellung durch Drücken der Ausrasttaste und drehen des Handgriffs mit Stellungsanzeige (Ausrasttaste nicht Selbstrückstellend)
- 2 einstellbare, potentialfreie Hilfsschalter. Einstellung siehe Rückseite
- Automatische Abschaltung am Anschlag (Überlast gesichert)
- Energie-Einsparung in den Endstellungen
- Ausführung mit 1 m halogenfreiem Kabel möglich
- Kunden-Ausführung möglich
- Geräte erfüllen CE-Anforderungen

Zubehör

Mischer-Aufbausätze

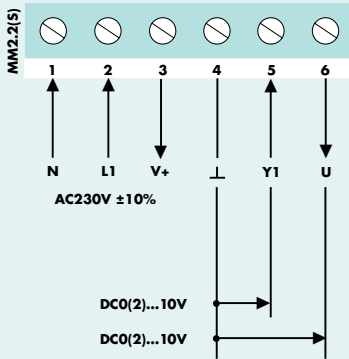
- ZMA001 für Esbe Mischer
- ZMA002 für Centra-Duplex Mischer
- ZMA003 für Holter Mischer
- ZMA004 für GF Kugelhahn

Typenbezeichnungen/Spezifikationen/Technische Daten

| | |
|--------|-----------------------------|
| MM2.2 | AC230V |
| MM2.2S | AC230V mit 2 Hilfsschaltern |
|K | mit 1 m halogenfreiem Kabel |

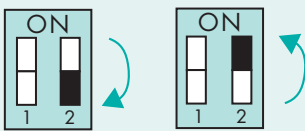
| Stellantrieb | | MM2.2(S) |
|------------------------------|--------------------|------------------------------------|
| Drehmoment | | 16 Nm |
| Laufzeit | | 120 s |
| Nennspannung | | AC230V |
| Frequenz | | 50-60 Hz |
| Leistungsverbrauch | | |
| - im Betrieb | | 5.5 W |
| - in Endstellung | | 0.6 W |
| Dimensionierung | | 6.0VA / 0.1A @ 2 ms |
| Gewicht | | 1.1 kg |
| Steuersignal | Y1 | DC0(2)...10V |
| Steuersignal | Y2 | keine |
| Stellungssignal | U | DC0(2)...10V |
| Drehwinkel /Arbeitsbereich | | 90° (93° mech.) |
| Drehwinkel/Begrenzung | | keine |
| Lebensdauer ca. | | 60'000 Drehbewegungen |
| Hilfsschalter Schaltleistung | | 3(1.5)A, AC24V |
| Einstellbereich | | 5°...85° < stufenlos |
| Schallpegel | | 45 dB (A) |
| Schutzklasse | | II |
| Schutzart | | IP 54 (Kabel nach unten) |
| Kabeleinführung | | M16 x 1.5 |
| Wirkungsweise | | Typ 1 |
| Umgebungsbedingungen | | |
| - Betriebstemperatur | | -20...+50°C / IEC 721-3-3 |
| - Lagertemperatur | | -30...+60°C / IEC 721-3-2 |
| - Feuchte | | 5...95% r.F. |
| Service | | Wartungsfrei |
| Normen | | |
| | Mechanik | EN 60 529 / EN 60 730-2-14 |
| | Elektronik | EN 60 730-2-14 |
| | EMV Störsendung | EN 50 081-1:92 / IEC 61 000-6-3:96 |
| | EMV Störfestigkeit | EN 50 082-2:95 / IEC 61 000-6-2:99 |

Anschluss-Schema



Drehrichtung-Änderung

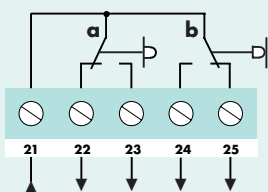
Microschalter **d2**



Für die Änderung der Drehrichtung muss der Microschalter **d2** auf Stellung ON gesetzt werden. Dabei wird der Wirkungssinn des Ausgangssignals verändert.

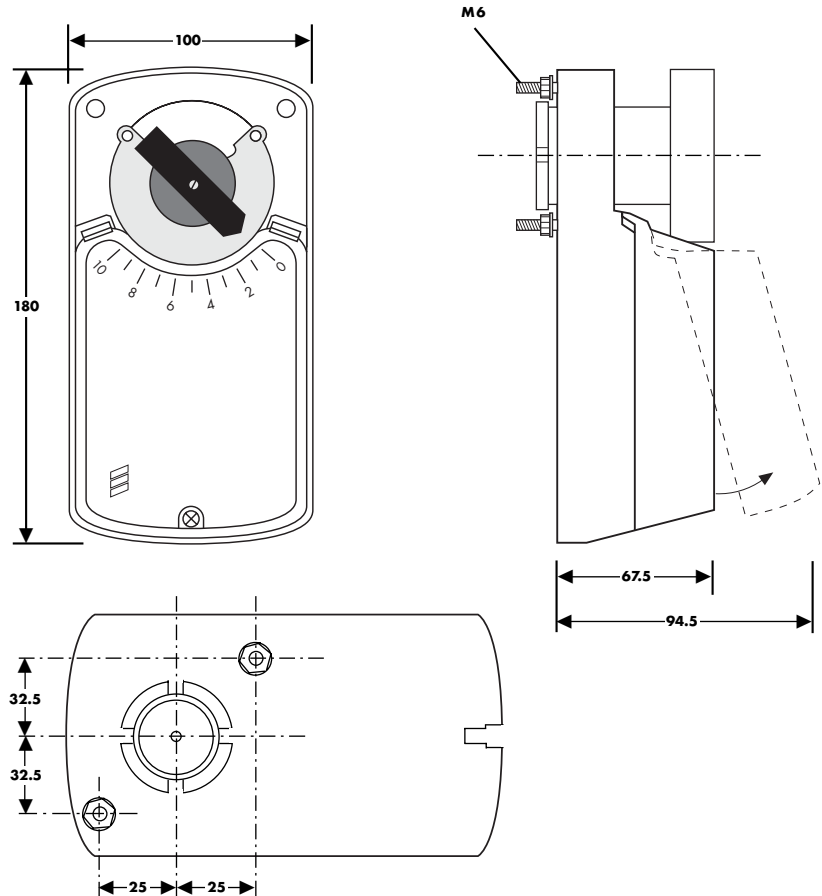
Der Motorstecker (c) darf aus Funktionsgründen nicht umgesteckt werden.

Hilfsschalter (S)



3(1.5)A, AC24V
Stellantrieb auf 0°-Stellung

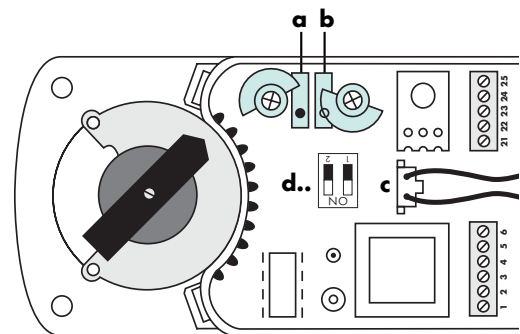
Abmessungen in mm



Hilfsschalter-Einstellung

Werkeinstellung
Schalter **a** auf 10°
Schalter **b** auf 80°

Die Schaltposition kann manuell durch Drehen des Schaltrades beliebig verändert werden.



Stellsignal-Einstellung

Steuersignal Y1 DC0...10V
Eingangswiderstand Ri > 250 kΩ

Stellungssignal U DC0...10V
Lastwiderstand > 10 kΩ

Microschalter **d1**



Durch Umstellen des Microschalters **d1** auf Stellung ON kann das Steuersignal auf DC2...10V umgewandelt werden.